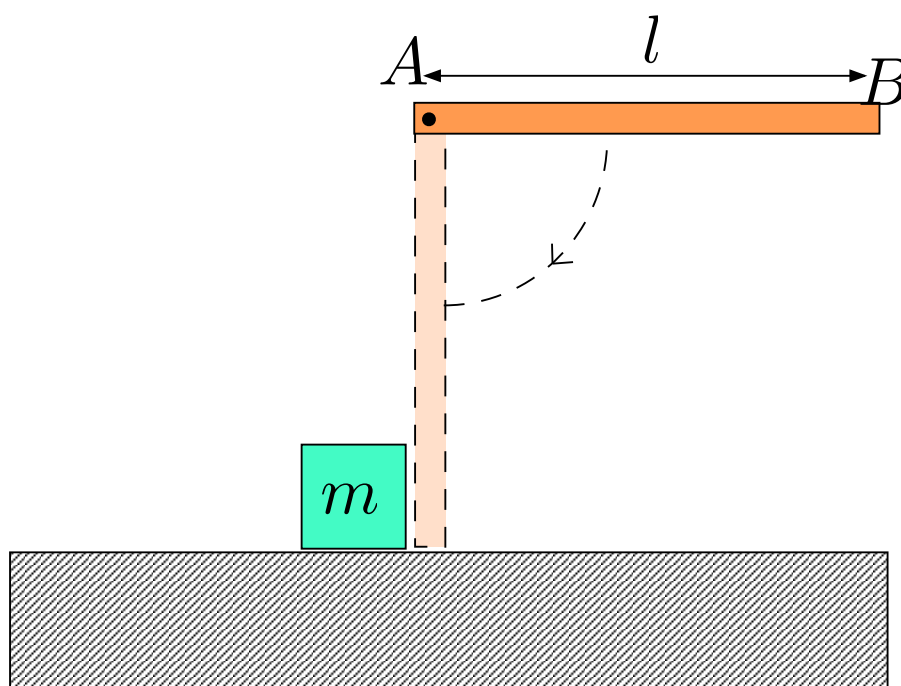


Esercizio (tratto dal Problema 6.33 del Mazzoldi-Nigro-Voci)

Un'asta di lunghezza $l = 1.2$ m e massa $M = 0.5$ kg è incernierata nel suo estremo A ad un perno fisso e può oscillare senza attrito in un piano verticale. All'istante $t = 0$ l'asta, che è in quiete in posizione orizzontale, viene lasciata libera di ruotare. Raggiunta la posizione verticale l'asta urta un piccolo oggetto, inizialmente fermo, di massa $m = 0.25$ kg, che parte con velocità orizzontale v_0 , mentre l'asta si ferma. Calcolare:

1. la velocità angolare dell'asta un istante prima dell'urto;
2. la velocità v_0 ;
3. l'energia cinetica dissipata nell'urto;
4. l'impulso durante l'urto.



SOLUZIONE

Si tratta di un problema di **urto vincolato**, dato che nell'urto tra l'asta ed il corpo m l'asta è soggetta al vincolo del perno. Dividiamo schematicamente il moto in tre fasi:

- a) prima dell'urto;
- b) urto;
- c) dopo l'urto

1. PRIMA DELL'URTO

Consideriamo la fase *a*) del moto. In tale fase il punto materiale m è fermo, mentre l'asta è in movimento.

- Le forze che agiscono sull'asta sono:
 - forza peso (conservativa);
 - reazione vincolare \vec{R} del perno (applicata all'estremo A dell'asta che rimane fermo, quindi \vec{R} non compie lavoro e, per quanto riguarda il bilancio energetico, è come se non ci fosse

$$\Delta E_m = W_{\vec{R}} = \int \vec{R} \cdot \underbrace{d\vec{s}}_{=0} = 0$$

Pertanto ne concludiamo che, in questa prima fase del moto, l'energia meccanica si conserva.

$$E_m^{in} = E_m^{fin} \quad (1)$$

- Tale energia meccanica consiste dell'energia cinetica e dell'energia potenziale.
 - L'energia potenziale si valuta immaginando tutta la massa dell'asta concentrata nel suo baricentro (il centro dell'asta stessa)

$$E_p = Mgz_{CM} \quad (2)$$

Se consideriamo come altezza $z = 0$ di riferimento quella del piano in cui giace il punto materiale m abbiamo

$$E_p^{in} = Mgz_{CM}^{in} = Mgl \quad (3)$$

$$E_p^{fin} = Mgz_{CM}^{fin} = Mg\frac{l}{2} \quad (4)$$

- Energia cinetica si può valutare procedendo in due modi equivalenti.

* PRIMO MODO

Il primo modo consiste nel pensare all'asta che ruota come un corpo rigido che ruota attorno ad un estremo (perno). Pertanto l'energia cinetica è data dalla *sola* energia cinetica di rotazione *attorno all'estremo*

$$E_K = \frac{1}{2}I_p\omega^2 \quad (5)$$

dove ω è la velocità angolare dell'asta (che varia nel tempo!), mentre I_p è il momento d'inerzia dell'asta rispetto ad un asse perpendicolare al foglio e passante per il

perno.

Per determinare tale momento d'inerzia applichiamo il teorema di Huygens-Steiner

$$I_p = M \left(\frac{l}{2} \right)^2 + I_{CM} \quad (6)$$

dove $l/2$ è la distanza tra il perno ed il centro di massa e

$$I_{CM} = \frac{1}{12} M l^2 \quad (7)$$

è il momento d'inerzia dell'asta rispetto ad un asse perpendicolare al foglio e passante per il suo centro di massa. E' facile vedere che si ottiene

$$I_p = \frac{1}{3} M l^2 \quad (8)$$

* SECONDO MODO

Il secondo modo consiste nel guardare all'asta come un corpo rigido il cui moto è caratterizzato dal moto traslatorio del centro di massa (in tal caso il centro di massa descrive un cerchio) e dal moto rotatorio dell'asta attorno al suo centro di massa (mentre il CM scende l'asta deve ruotare attorno ad esso, proprio per far sì che l'estremo in alto rimanga fisso)

$$E_K = \frac{1}{2} M v_{CM}^2 + \frac{1}{2} I_{CM} \omega^2 \quad (9)$$

dove I_{CM} è il momento d'inerzia dell'asta rispetto ad un asse perpendicolare al foglio e passante per il suo centro di massa, e vale

$$I_{CM} = \frac{1}{12} M l^2 \quad (10)$$

Si noti che siccome il CM compie esso stesso un moto rotatorio, la velocità v_{CM} del CM è data da

$$v_{CM} = \omega \frac{l}{2} \quad (11)$$

Inserendo tale espressione in (12) otteniamo

$$E_K = \frac{1}{2} \left(M \left(\frac{l}{2} \right)^2 + I_{CM} \right) \omega^2 \quad (12)$$

Pertanto abbiamo

$$E_K^{in} = 0 \quad (13)$$

$$E_K^{fin} = \frac{1}{2} I_p \omega_{prima}^2 \quad (14)$$

dove con ω_{prima} abbiamo indicato la velocità angolare immediatamente prima dell'urto, ossia la velocità angolare finale per questa prima fase.

Applicando dunque la conservazione dell'energia meccanica (1) abbiamo

$$E_m^{in} = E_m^{fin} \quad (15)$$

$$Mgl = Mg\frac{l}{2} + \frac{1}{2}I_p\omega_{prima}^2 \quad (16)$$

$$Mg\frac{l}{2} = \frac{1}{2}I_p\omega_{prima}^2 \quad (17)$$

$$\Rightarrow \omega_{prima} = \sqrt{\frac{Mgl}{I_p}} \quad (18)$$

Utilizzando la (8) otteniamo

$$\begin{aligned} \omega_{prima} &= \sqrt{\frac{Mgl}{I_p}} = \\ &= \sqrt{\frac{Mgl}{\frac{1}{3}Ml^2}} \end{aligned} \quad (19)$$

e dunque

$$\omega_{prima} = \sqrt{\frac{3g}{l}} \quad (20)$$

Sostituendo i valori otteniamo

$$\begin{aligned} \omega_{prima} &= \sqrt{\frac{3 \cdot 9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}{1.2 \text{ m}}} = \\ &= 4.95 \text{ s}^{-1} \end{aligned} \quad (21)$$

2. URTO

Consideriamo ora l'urto.

- L'energia non è conservata nell'urto, dato che il problema non precisa esplicitamente che si tratti di urto elastico. Del resto, al punto 3., il problema chiede proprio di calcolare l'energia cinetica dissipata;
- Consideriamo la quantità di moto del sistema asta + punto. Tale sistema *non* è un sistema isolato. Infatti l'asta è vincolata al perno, ed è anche soggetta alla forza peso. La reazione vincolare \vec{R} del perno e la forza peso $M\vec{g}$ sono forze esterne al sistema asta + punto. In conseguenza di ciò, la quantità di moto *non* è conservata.
- Consideriamo il momento angolare del sistema asta + punto rispetto al polo=punto A. Il momento angolare varia secondo la legge

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}^e \quad (22)$$

dove \vec{M}^e è il momento delle forze esterne al sistema, che nel nostro caso sono la reazione vincolare \vec{R} e la forza peso $m\vec{g}$.

La reazione vincolare \vec{R} non esercita alcun momento (perchè ha braccio nullo rispetto a tale polo)

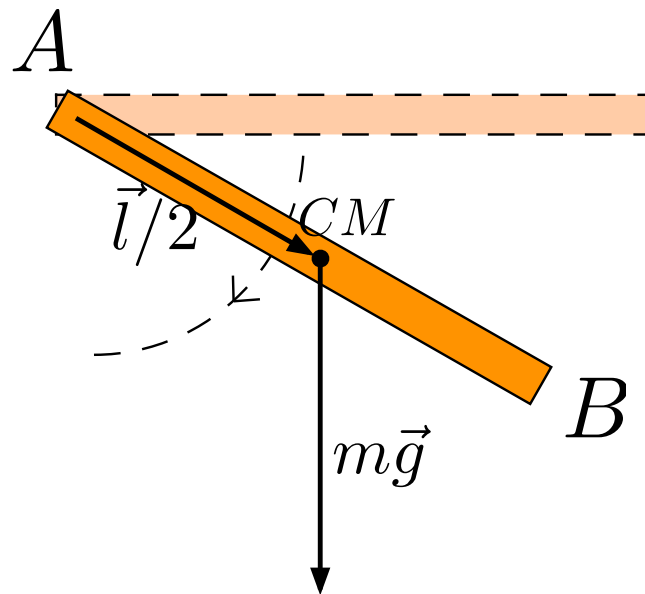
$$\vec{M}_{perno} = \underbrace{\vec{r}}_{=0} \times \vec{R} = 0$$

e dunque non influisce sul momento angolare.

Tuttavia la forza peso, che è applicata al baricentro dell'asta, situato a $\vec{l}/2$ rispetto al polo A, esercita un momento sull'asta, e dunque cambia in generale il momento angolare

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}_{peso} = \frac{\vec{l}}{2} \times m\vec{g}$$

Pertanto, *in generale* il momento angolare \vec{L} del sistema asta + punto varia nel tempo e dunque *non* si conserva nel tempo (=non rimane costante nel tempo).



Tuttavia possiamo osservare che:

- (a) essendo la forza peso una forza non-impulsiva, il suo momento \vec{M}_{peso} non è impulsivo. Pertanto, anche se tale momento causa la variazione del momento angolare $\vec{L}(t)$, tale variazione non avviene mai attraverso dei salti discontinui (in nessun istante, non solo quello dell'urto). Per vederlo esplicitamente, consideriamo l'istante t_u dell'urto ed integriamo l'equazione cardinale in un intervallo $[t_u - \varepsilon; t_u + \varepsilon]$ attorno a quell'istante

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{L}}{dt} &= \vec{M}_{peso} \\ &\text{[integro tra } [t_u - \varepsilon; t_u + \varepsilon] \text{]} \\ \int_{t_u - \varepsilon}^{t_u + \varepsilon} \frac{d\vec{L}}{dt} dt &= \int_{t_u - \varepsilon}^{t_u + \varepsilon} \vec{M}_{peso}(t) dt \\ &\text{[applico il teorema fondamentale del calcolo integrale]} \\ \vec{L}(t_u + \varepsilon) - \vec{L}(t_u - \varepsilon) &= \int_{t_u - \varepsilon}^{t_u + \varepsilon} \vec{M}_{peso}(t) dt \simeq \underbrace{\vec{M}_{peso}(t_u)}_{\text{finito}} 2\varepsilon \rightarrow 0 \text{ per } \varepsilon \rightarrow 0 \\ &\Downarrow \\ \vec{L}(t_u + \varepsilon) &= \vec{L}(t_u - \varepsilon) \quad [\vec{L}(t) \text{ è continua all'istante } t_u \text{ dell'urto}] \quad (23) \end{aligned}$$

Pertanto, sebbene non si conservi nel tempo, il momento angolare $\vec{L}(t)$ *si conserva attraverso l'urto*, ossia il valore di $\vec{L}(t)$ *immediatamente prima* dell'urto è uguale al valore di

\vec{L} immediatamente dopo l'urto (non subisce sati discontinui)

$$\begin{aligned}\vec{L}(t_u + \varepsilon) &= \vec{L}(t_u - \varepsilon) \\ &\Downarrow \\ \vec{L}_{prima} &= \vec{L}_{dopo}\end{aligned}\quad (24)$$

E' facile vedere che lo stesso ragionamento si applica integrando attorno a qualunque istante, non solo quello dell'urto. Pertanto $\vec{L}(t)$ è sempre una funzione continua del tempo.

- (b) Possiamo anche arrivare alla stessa conclusione da un altro punto di vista, focalizzandoci all'istante t_u dell'urto. Osserviamo che l'urto avviene quando l'asta si trova in posizione verticale. Precisamente in questa particolare posizione il momento \vec{M}_{peso} della forza peso si annulla, dato che il braccio $\vec{l}/2$ e la forza peso $m\vec{g}$ sono paralleli (entrambi diretti verso il basso). Pertanto, all'istante dell'urto il momento delle forze esterne che agiscono sul sistema è addirittura nullo, e dunque il sistema è istantaneamente isolato.

$$\left. \frac{d\vec{L}}{dt} \right|_{t=t_u} = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{L}_{prima} = \vec{L}_{dopo} \quad (25)$$

Per una o l'altra di tali motivazioni, il momento angolare \vec{L} , pur cambiando nel tempo, si conserva attraverso l'urto, ossia

$$\vec{L}_{prima} = \vec{L}_{dopo} \quad (26)$$

Utilizziamo dunque questa legge di conservazione per determinare la velocità del punto materiale dopo l'urto.

- Dato che il moto (sia dell'asta che del punto materiale) avviene lungo il piano verticale, il momento angolare \vec{L} è diretto nella direzione perpendicolare al foglio. Denotiamo con \hat{k} il versore entrante nel foglio. Allora abbiamo

$$\vec{L}_{prima} = \vec{L}_{dopo} \quad (27)$$

$$\begin{aligned}&\Downarrow \\ \vec{L}_{prima}^{asta} + \vec{L}_{prima}^{punto} &= \vec{L}_{dopo}^{asta} + \vec{L}_{dopo}^{punto}\end{aligned}\quad (28)$$

$$\begin{aligned}&\Downarrow \\ I_p \omega_{prima} \hat{k} + 0 &= 0 + l m v_0 \hat{k}\end{aligned}\quad (29)$$

$$\begin{aligned}&\Downarrow \\ I_p \omega_{prima} &= l m v_0\end{aligned}\quad (30)$$

da cui

$$\begin{aligned}v_0 &= \frac{I_p \omega_{prima}}{ml} = \\ &= \frac{1}{3} \frac{M l^2 \sqrt{\frac{3g}{l}}}{ml} = \\ &= \frac{M}{3m} l \sqrt{\frac{3g}{l}} = \\ &= \frac{M}{m} \sqrt{\frac{gl}{3}}\end{aligned}\quad (31)$$

Sostituendo i valori otteniamo

$$\begin{aligned} v_0 &= \frac{0.5 \text{ kg}}{0.25 \text{ kg}} \sqrt{\frac{9.81 \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 1.2 \text{ m}}{3}} = \\ &= 3.96 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{aligned} \quad (32)$$

3. DOPO DELL'URTO

Calcoliamo ora l'energia cinetica dissipata nell'urto, ossia

$$\Delta E_K = E_{K,dopo} - E_{K,prima} \quad (33)$$

dove

- L'energia cinetica prima dell'urto è solo dovuta all'asta (dato che il punto materiale è fermo)

$$E_{K,prima} = \frac{1}{2} I_p \omega_{prima}^2 \quad (34)$$

- L'energia cinetica dopo l'urto è solo dovuta al punto materiale (dato che l'asta rimane ferma in verticale)

$$E_{K,dopo} = \frac{1}{2} m v_0^2 \quad (35)$$

Pertanto l'energia dissipata vale

$$\begin{aligned} \Delta E_K &= E_{K,dopo} - E_{K,prima} = \\ &= \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{1}{2} I_p \omega_{prima}^2 = \\ &\quad [\text{uso ora (31) e (20)}] \\ &= \frac{1}{2} m \left(\frac{M}{m} \sqrt{\frac{gl}{3}} \right)^2 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} M l^2 \cdot \frac{3g}{l} = \\ &= \frac{1}{6} M \cdot \frac{M}{m} gl - \frac{1}{2} \cdot M gl = \\ &= \frac{1}{2} M gl \left(\frac{M}{3m} - 1 \right) \end{aligned} \quad (36)$$

Sostituendo i valori otteniamo

$$\begin{aligned} \Delta E_K &= \frac{1}{2} 0.5 \text{ kg} \cdot 9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 1.2 \text{ m} \left(\frac{0.5 \text{ kg}}{3 \cdot 0.25 \text{ kg}} - 1 \right) = \\ &= -0.98 \text{ kg m}^2/\text{s}^2 = \\ &= -0.98 \text{ J} \end{aligned} \quad (37)$$

Tale variazione *negativa* di energia implica che l'energia cinetica dopo l'urto è minore di quella prima dell'urto, ossia l'energia si è dissipata nell'urto.

Si noti anche che l'energia potenziale rimane inalterata attraverso l'urto.

4. L'impulso attraverso nell'urto è pari alla variazione della quantità di moto

$$\vec{J} = \vec{P}_{dopo} - \vec{P}_{prima} \quad (38)$$

dove

- L'impulso prima dell'urto è dovuto alla sola asta, ed è data dalla quantità di moto del centro di massa dell'asta. E' diretto verso sinistra, ed in modulo è pari a

$$\begin{aligned}
 \vec{P}_{prima} &= -Mv_{CM} \hat{u}_x = -M\omega_{prima} \frac{l}{2} \hat{u}_x = \\
 &\text{uso (20)} \\
 &= -M \sqrt{\frac{3g}{l}} \frac{l}{2} \hat{u}_x = \\
 &= -\frac{M}{2} \sqrt{3gl} \hat{u}_x
 \end{aligned} \tag{39}$$

- L'impulso dopo l'urto è dovuto al solo punto materiale (dato che l'asta rimane ferma). E' diretto verso sinistra e in modulo vale

$$\begin{aligned}
 \vec{P}_{dopo} &= -mv_0 \hat{u}_x = \\
 &[\text{uso (31)}] \\
 &= -m \frac{M}{m} \sqrt{\frac{gl}{3}} \hat{u}_x = \\
 &= -\frac{M}{3} \sqrt{3gl} \hat{u}_x
 \end{aligned} \tag{40}$$

Pertanto l'impulso vale

$$\begin{aligned}
 \vec{J} &= \vec{P}_{dopo} - \vec{P}_{prima} = \\
 &= -\frac{M}{3} \sqrt{3gl} \hat{u}_x - \left(-\frac{M}{2} \sqrt{3gl} \hat{u}_x \right) = \\
 &= +\frac{M}{6} \sqrt{3gl} \hat{u}_x
 \end{aligned} \tag{41}$$

Sostituendo i valori, vale

$$\begin{aligned}
 \vec{J} &= \frac{0.5 \text{ kg}}{6} \sqrt{3 \cdot 9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 1.2 \text{ m}} \hat{u}_x = \\
 &= 0.50 \text{ kg} \frac{\text{m}}{\text{s}} \hat{u}_x
 \end{aligned} \tag{42}$$

E' dunque diretto nella direzione opposta a quella di P_{prima} e P_{dopo} , ossia è diretto verso destra. Tale impulso è quella parte di quantità di moto iniziale che viene assorbita dal perno.